

Ripasso microonde

Matrice \underline{S}



(1)

Ricordando che:

$$\Gamma \triangleq \frac{V^-(z)}{V^+(z)}$$

La matrice \underline{S} è una sorta di " Γ generalizzato", ed è tale da avere:

$$\underline{b} = \underline{S} \underline{a}$$

dove:

$$a_n = \frac{V_n^+}{\sqrt{Z_{0n}}} ; b_n = \frac{V_n^-}{\sqrt{Z_{0n}}} \quad [V_n^+ \text{ e } V_n^- \text{ Fasori}]$$

$$\begin{cases} b_1 = S_{11} a_1 + S_{12} a_2 + \dots + S_{1n} a_n \\ b_2 = S_{21} a_1 + S_{22} a_2 + \dots + S_{2n} a_n \\ \vdots \\ b_n = S_{n1} a_1 + S_{n2} a_2 + \dots + S_{nn} a_n \end{cases}$$

dove i S_{ii} sono coeff. di rifl. alle porte "i", ex

$$S_{ii} = \left. \frac{b_i}{a_i} \right|_{a_j=0, j \neq i} = \frac{V_i^-}{V_i^+} = \Gamma_c$$

Formule IMPORTANTI per il calcolo di \underline{S} :

$$\Gamma = \frac{1+\Gamma}{1-\Gamma} ; \Gamma = \frac{\Gamma-1}{\Gamma+1} ; \rho = \frac{1-\Gamma}{1+\Gamma} ; \Gamma = \frac{1-\rho}{1+\rho}$$

Mentre $S_{ij} = \left. \frac{b_i}{a_j} \right|_{a_k \neq 0 \forall k \neq j}$

$$\Gamma = \frac{y-z}{y+z} \rightarrow \Gamma = \frac{1-\rho}{1+\rho}$$

Proprietà della potenza:

$$P_i = \frac{1}{2} \left[\frac{|V_i^+|^2}{Z_{0i}} - \frac{|V_i^-|^2}{Z_{0i}} \right] = \frac{1}{2} [|a_i|^2 - |b_i|^2]$$

Trasporto di Γ :

$$\Gamma_1 = S_{11} + \frac{S_{12} S_{12} \Gamma_2}{1 - S_{22} \Gamma_2}$$

per dualità:

$$\Gamma_2 = S_{22} + \frac{S_{21} S_{12} \Gamma_1}{1 - S_{11} \Gamma_1}$$

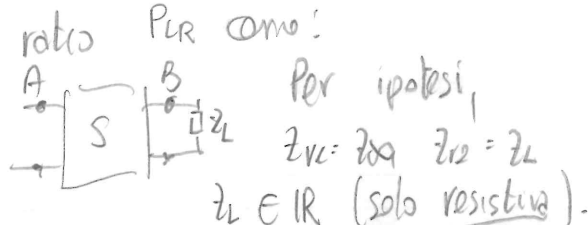
ROS (S):

$$S = \frac{1+|\Gamma|}{1-|\Gamma|} = \frac{\text{coeff. di Tx max}}{\text{coeff. di Tx min}}$$

Filtri a microonde
Prima, progetto filtri RLC; poi, microonde.

Progetto: si basa su "insertion loss":

Pass = $P_{inc} [1 - |M|^2]$; si definisce il power loss ratio PLR come:
 $PLR \triangleq \frac{P_{inc}}{P_{inc} [1 - |M|^2]} = \frac{1}{1 - |M|^2}$; il filtro è un 2-porte:



Idealmente, il filtro è reattivo, dunque NO PERDITE:

$P_B = P_A [1 - |M|^2]$. $\Gamma_A = S_{11} + \frac{S_{12} S_{21} \Gamma_B}{1 - S_{22} \Gamma_B} \rightarrow \Gamma_B = 0$! (adatto Σ sul carico) $\rightarrow \Gamma_A = S_{11}$.

$\hookrightarrow PLR = \frac{1}{1 - |S_{11}|^2}$.
 MA: $\Sigma^{*T} \Sigma = I$, e si ha reciprocità! $\begin{pmatrix} S_{11}^* & S_{21}^* \\ S_{12}^* & S_{22}^* \end{pmatrix} \begin{pmatrix} S_{11} & S_{12} \\ S_{21} & S_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow |S_{11}|^2 + |S_{21}|^2 = 1$

$\hookrightarrow PLR = \frac{1}{|S_{21}|^2}$ ossia, PLR è legato al Coeff. di Tx! $\frac{1}{|S_{21}|^2} = \frac{1}{|H(j\omega)|^2}$

Ragionamento: perché sia realizzabile, dato $\epsilon_{in}(\omega) = r(\omega) + jx(\omega)$, $\begin{cases} r(\omega) \text{ pari} \\ x(\omega) \text{ dispari} \end{cases}$
 $\hookrightarrow \Gamma(\omega) = \frac{\epsilon_{in} - \epsilon}{\epsilon_{in} + \epsilon} = \frac{r(\omega) + jx(\omega) - \epsilon}{r(\omega) + jx(\omega) + \epsilon} = \frac{[r(\omega) - \epsilon] + jx(\omega)}{[r(\omega) + \epsilon] + jx(\omega)}$. $\Gamma(-\omega) = \Gamma^*(\omega)$!

\hookrightarrow si può dire che: $\Gamma(\omega) \Gamma^*(\omega) = \Gamma(\omega) \Gamma(-\omega)$.
 si suppone che: $|\Gamma(\omega)|^2 = \frac{H(\omega^2)}{N(\omega^2) + N(\omega^2)}$; $PLR = \frac{1}{1 - |\Gamma|^2} = 1 + \frac{N(\omega^2)}{H(\omega^2)}$ spesso, $N(\omega^2) = L$

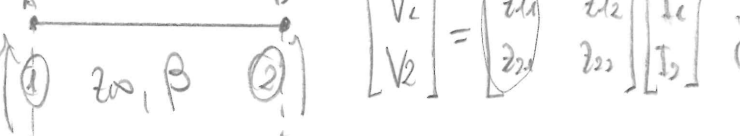
2 Lvs: ricavare Butterworth (Chebyshev).

Filtri RLC prototipo: dato N , si prendono i vari g_i , dunque si denormalizzano rispetto a frequenza e impedenza. Ricordare, generalmente!

$L = g_n Z_0$; $C = g_m Y_0$. $Y_0 = \frac{1}{Z_0}$. $Z_0 \equiv Z_{rc}$;

Filtri passa-basso step-impedance.

Capirlo:



calcolo gli elementi della 1ª colonna.

$\begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} z_{11} & z_{12} \\ z_{21} & z_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix}$
 $z(z) = \frac{Z_0 - j Z_0 \tan(\beta l)}{1 - j Z_0 Y_0 \tan(\beta l)}$ per $l=0$ ($=B$), $Z_0 \rightarrow \infty$

$\hookrightarrow \lim_{Z_0 \rightarrow \infty} z(z) = -j Z_0 \cotan(\beta l)$; poi, da TRFL, è noto che:

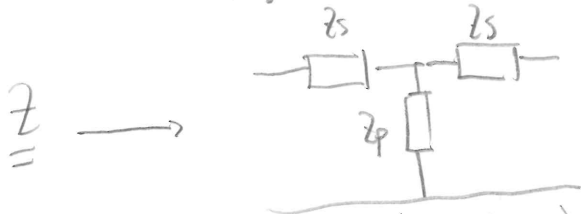
$\begin{cases} |V(l)| = V_0 \cos(\beta l) - I_0 Z_0 \sin(\beta l) \\ |I(l)| = -j V_0 Y_0 \sin(\beta l) + I_0 \cos(\beta l) \end{cases}$

Mettiamo in relazione V_2 e I_2 :

$$\begin{cases} I_2 = -j V_2 Y_0 \sin(\beta l) + I_1 \cos(\beta l) \\ V_2 = V_1 \cos(\beta l) - j I_1 \sin(\beta l) \end{cases} \quad \text{ma } I_2 = 0 \text{ perché la linea è su } \begin{array}{c} \circ \\ \text{---} \\ \square \end{array} !$$

$$\hookrightarrow +j V_2 Y_0 \sin(\beta l) = I_1 \cos(\beta l) \rightarrow V_1 = -j \frac{Z_0 \cos(\beta l)}{\sin(\beta l)} I_1$$

$$V_2 = -j Z_0 \frac{\cos^2(\beta l)}{\sin(\beta l)} I_1 - j Z_0 I_1 \sin(\beta l) \Rightarrow V_2 = -j Z_0 \frac{\cos^2 + \sin^2}{\sin(\beta l)} I_1 = -j Z_0 \frac{I_1}{\sin(\beta l)}$$



$$\begin{cases} Z_p = Z_{21} = -j \frac{Z_0}{\sin(\beta l)} \\ Z_s = Z_{11} - Z_{21} = j Z_0 \tan\left(\frac{\beta l}{2}\right) \end{cases}$$

Ipotesi: $\beta l \ll \frac{\pi}{2} \Rightarrow l \ll \frac{\lambda}{4} \rightarrow \sin(\beta l) > 0, Z_p \ll 0 \rightarrow \text{capacità!}$

$Z_s > 0 \rightarrow$ induttanza.

$$\rightarrow \begin{cases} Z_s = j \frac{X_s}{2} \\ Z_p = j B_p \end{cases} \Rightarrow \text{se } \beta l \ll \frac{\lambda}{8}, \text{ uso Taylor} \Rightarrow \begin{cases} \frac{X_s}{2} \approx Z_0 \frac{\beta l}{2} \\ B_p \approx Y_0 \beta l \end{cases}$$

Infine: se Z_0 è grande, $B_p \rightarrow 0 \Rightarrow$ \approx
e viceversa. Dunque:

$$\begin{cases} X_s = Z_0 \beta l \\ B_p = Y_0 \beta l \end{cases}$$

Trasformazioni di frequenza:

Passa-basso: $L_n = \frac{g_n R_0}{\omega_c}; C_n = \frac{g_n}{\omega_c R_0}$ Passa-alto: $C_n = \frac{1}{\omega_c R_0 g_n}; L_n = \frac{R_0}{\omega_c g_n}$

Rigetto-banda: $0 \rightarrow -\Delta \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right)^{-1}$

$$\begin{cases} C_n = \frac{1}{\Delta g_n \omega_0 R_0}; L_n = \frac{\omega_0}{\Delta g_n R_0} \quad (B_n) \\ L_n = \frac{R_0}{\Delta g_n \omega_0}; C_n = \frac{\Delta g_n}{\omega_0 R_0} \quad (X_n) \end{cases}$$

Passa-banda: $\omega \rightarrow \frac{\omega}{\Delta} \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right)$

$$\begin{cases} \delta = \frac{\omega_2 - \omega_1}{\omega_0}; \omega_0 = \sqrt{\omega_1 \omega_2}; \\ L_n = \frac{g_n R_0}{\Delta \omega_0}; C_n = \frac{\Delta}{\omega_0 R_0 g_n} \quad (X_n) \\ C_n = \frac{g_n}{\Delta \omega_0 R_0}; L_n = \frac{\delta R_0}{\omega_0 g_n} \quad (B_n) \end{cases}$$

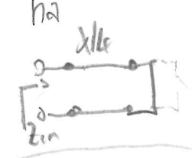
Filtri generici a p. distribuiti.

È noto (vedi cds) che una linea chiusa in corto e per cui $\beta l \ll \frac{\pi}{2}, \rightarrow l \ll \frac{\lambda}{4}$ ha di certo un comportamento induttivo. È noto che:

$Z_{in} = j Z_0 \tan(\beta l)$; se chiuso in circuito aperto, invece,

$Z_{in} = -j Z_0 \cot(\beta l)$ [cio' realizza un carico capacitivo, $\beta l \ll \frac{\pi}{2}$]

Idea: dato il prototipo, posso sostituire con DEGLI STUB gli elementi a parametri concentrati!!



Trasformazioni di Richards

① 2 scelte!

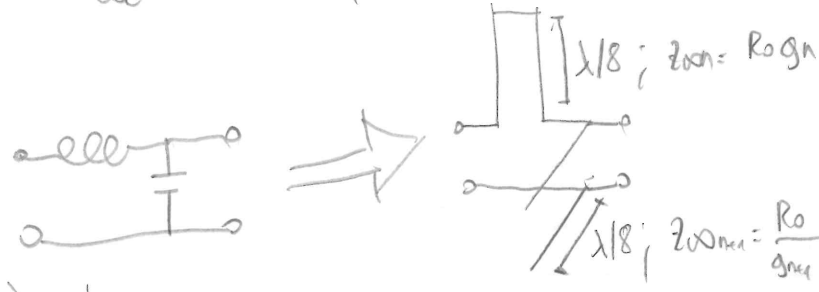
$$\begin{cases} jX_n(\omega = \omega_c) = Z_{in}^{(C.C.)} |_{\omega = \omega_c} \\ jB_n(\omega = \omega_c) = Y_{in}^{(C.A.)} |_{\omega = \omega_c} \end{cases}$$

② Tutte le lunghezze elettriche degli stab sono uguali, e pari a $\frac{\lambda_c}{8}$; in tal situazione: $\tan(\beta l) = \cot(\beta l) = 1$

Capita che: (passo basso)

$$Z_{oo}^{(C.C.)} = \omega_c \frac{R_o g_n}{\omega_c} = R_o g_n ; \quad Z_{oo}^{(C.A.)} = \frac{L}{\omega_c C_n} \rightarrow \frac{L}{\omega_c \frac{g_n}{R_o \omega_c}} = \frac{R_o}{g_n}$$

Circuito equivalente



"Filtro a linee commensurate".

Identità di Kuroda

Usiamo la matrice di trasmissione (ABCD):

$$\begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} V_2 \\ I_2 \end{bmatrix}$$

si sa che:

$$\begin{bmatrix} V_2 \\ I_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \cos(\beta l) & -j Z_{oo} \sin(\beta l) \\ -j Y_{oo} \sin(\beta l) & \cos(\beta l) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix}$$

È come "percorrere" la matrice in senso opposto; $l \rightarrow -l$

$$\begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos(\beta l) & j Z_{oo} \sin(\beta l) \\ j Y_{oo} \sin(\beta l) & \cos(\beta l) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_2 \\ I_2 \end{bmatrix} = \cos(\beta l) \begin{bmatrix} 1 & j Z_{oo} \tan(\beta l) \\ j Y_{oo} \tan(\beta l) & 1 \end{bmatrix} = \underline{\underline{I}}$$

$$\underline{\underline{I}}_S = \begin{bmatrix} 1 & Z_S \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \text{---} \quad \text{---}$$

Z_S : imp equivalente dello stab

$$\underline{\underline{I}}_L = \begin{bmatrix} 1 & j Z_{oo} \tan(\beta l) \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \cos(\beta l) \begin{bmatrix} 1 & j Z_{oo} \tan(\beta l) \\ j Y_{oo} \tan(\beta l) & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 - \frac{Z_{oo} \tan^2(\beta l)}{Z_{oo}} & j \tan(\beta l) [Z_{oo} + Z_{oo}] \\ j Y_{oo} \tan(\beta l) & 1 \end{bmatrix}$$

Poi:

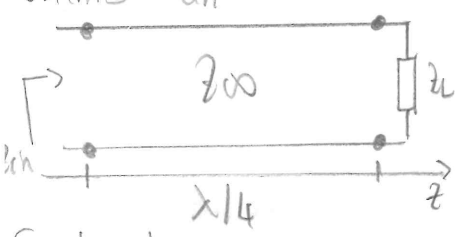
$$\underline{\underline{I}}_P = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ Y_P & 1 \end{bmatrix} \quad \text{---} \quad \text{---}$$

$$\underline{\underline{I}}_2 = \begin{bmatrix} 1 & j n^2 Z_{oo} \tan(\beta l) \\ j \frac{1}{n^2 Z_{oo}} \tan(\beta l) & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ j \frac{1}{n^2 Z_{oo}} \tan(\beta l) & 1 \end{bmatrix} \cos(\beta l) = \begin{bmatrix} 1 - \frac{Z_{oo} \tan^2(\beta l)}{Z_{oo}} & j n^2 Z_{oo} \tan(\beta l) \\ j \tan(\beta l) \left[\frac{1}{n^2 Z_{oo}} + \frac{1}{n^2 Z_{oo}} \right] & 1 \end{bmatrix}$$

$$n^2 Z_{oo} = \left(1 - \frac{Z_{oo} \tan^2(\beta l)}{Z_{oo}} \right) Z_{oo} \rightarrow \frac{1}{n^2 Z_{oo}} + \frac{1}{n^2 Z_{oo}} = \frac{Z_{oo} + Z_{oo}}{n^2 Z_{oo} Z_{oo}}$$

Invertitore di impedenza

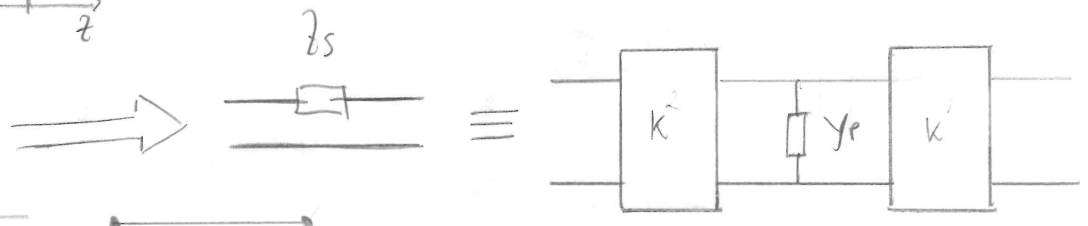
Volendo realizzare un passa-alto o altro, Kuroda non è più valido (stab in C.A. in serie!), allora si deve inventare qualcosa di nuovo. Usiamo un tratto di linea lungo $\lambda/4$:



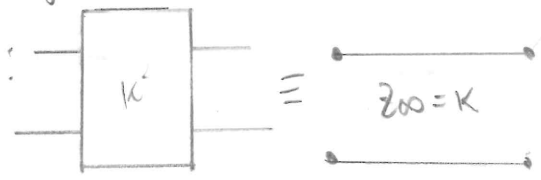
$$Z_{in} = \frac{Z_0^2}{Z_L} \quad \left[\text{noto da TRF parlando di adattatore } \lambda/4 \right]$$

Si ha che:

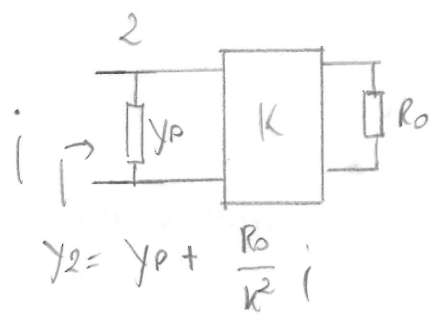
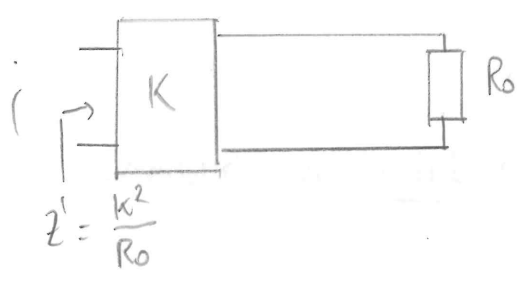
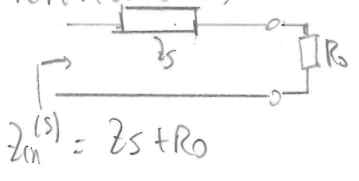
$$Z_L = R_L + jX_L$$



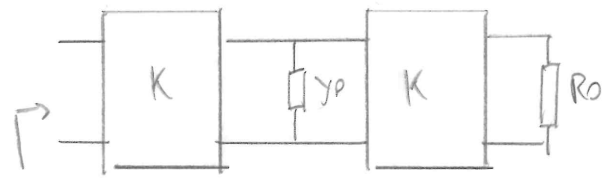
dove:



Verifichiamo:



Infine:



$$Z_{in}^{(p)} = \frac{K^2}{Z_2} = K^2 Y_2 = K^2 Y_p + R_0$$

$Z_{in}^{(p)}$

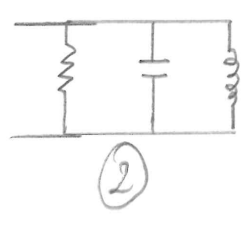
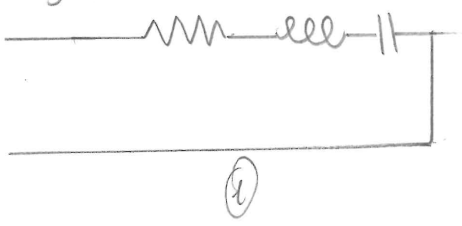
Applichiamolo per la capacità in serie:

$$Z_s = K^2 Y_p \rightarrow \frac{1}{j\omega C} = -j \frac{1}{\omega C} = K^2 Y_p; \quad Y_p = -j \frac{1}{\omega C} \cdot \frac{1}{K^2} = \frac{1}{j\omega L} \quad \boxed{L = K^2 C}$$

questa è un'impedenza equivalente di tipo induttivo

Risonatori

Vogliamo realizzare risonatori a microonde. A parametri concentrati vi sono:



Dove:

$$\omega_c = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

$$Q_{serie} = \frac{\omega_0 L}{R}; \quad Q_{parallelo} = \frac{R}{\omega_0 L}$$

Vogliamo realizzarli a parametri concentrati.

Risonatore serie

$$Z_{in} = R + j\omega L + \frac{1}{j\omega C}; \text{ raccogliendo: } \rightarrow = R + j\omega L \left[1 - \frac{1}{\omega^2 LC} \right]$$

Si ha da:

$$1 - \frac{1}{\omega^2 LC} = 1 - \frac{\omega_0^2}{\omega^2} = \frac{\omega^2 - \omega_0^2}{\omega^2} = \frac{(\omega - \omega_0)(\omega + \omega_0)}{\omega^2}$$

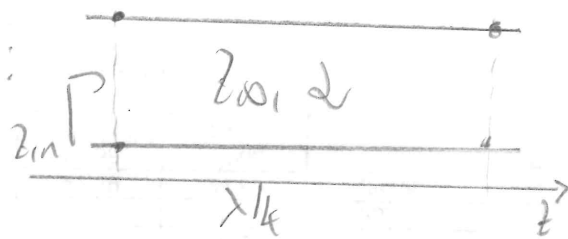
Vogliamo valutare ω per $\omega = \omega_0 + \Delta\omega$, $\Delta\omega \ll \omega_0$;

$$\hookrightarrow \omega - \omega_0 = \Delta\omega;$$

$$\hookrightarrow = \frac{\Delta\omega(2\omega - \Delta\omega)}{\omega^2} = 2\frac{\Delta\omega}{\omega} + \frac{\Delta\omega^2}{\omega^2} \approx 0$$

$$\hookrightarrow Z_{in} \approx R + j\omega L \cdot \frac{2\Delta\omega}{\omega} = R + j2\Delta\omega L$$

A p. distribuiti, proviamo con ω :



$$\hookrightarrow Z_{in} = Z_0 \coth[(\alpha + j\beta)l] =$$

$$= Z_0 \frac{1 + j \operatorname{th}(\alpha l) \tan(\beta l)}{\operatorname{th}(\alpha l) + j \tan(\beta l)}$$

ma $\beta l = \frac{2\pi}{\lambda} l = \frac{2\pi f}{v_f} l = \frac{\omega}{v_f} l$

Questo, per $l = \lambda/4$, e per $\omega_0 + \Delta\omega$:

$$\left[\frac{\omega_0}{v_f} + \frac{\Delta\omega}{v_f} \right] \frac{\lambda}{4} = \frac{\pi}{2} + \frac{\Delta\omega}{v_f} \frac{\lambda}{4} = \frac{\Delta\omega}{v_f} \frac{1}{4} \frac{\lambda}{l} = \frac{\Delta\omega}{4f_0}$$

$$\beta l = \frac{\pi}{2} + \frac{\Delta\omega}{4f_0} = \frac{\pi}{2} + \frac{\Delta\omega}{4} \frac{2\pi}{2\pi f_0} = \frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{2} \frac{\Delta\omega}{\omega_0}$$

$$\tan(\beta l) = \tan\left(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{2} \frac{\Delta\omega}{\omega_0}\right) = -\cotan\left(\frac{\pi}{2} \frac{\Delta\omega}{\omega_0}\right) \approx \left(-\frac{\pi}{2} \frac{\Delta\omega}{\omega_0}\right)^{-1}$$

Sostituiamo:

$$Z_{in} = Z_0 \frac{1 + j \left(-\frac{\pi}{2} \frac{\Delta\omega}{\omega_0}\right)^{-1} \operatorname{th}(\alpha l)}{\operatorname{th}(\alpha l) + j \left(-\frac{\pi}{2} \frac{\Delta\omega}{\omega_0}\right)^{-1}} \approx \frac{1 + j \left(-\frac{\pi}{2} \frac{\Delta\omega}{\omega_0}\right)^{-1} \alpha l}{\alpha l + j \left(-\frac{\pi}{2} \frac{\Delta\omega}{\omega_0}\right)^{-1}} Z_0$$

$$\approx \frac{-j \left[\frac{\pi}{2} \frac{\Delta\omega}{\omega_0}\right]^{-1} \left[+j \frac{\pi}{2} \frac{\Delta\omega}{\omega_0} + \alpha l \right]}{-j \left[\frac{\pi}{2} \frac{\Delta\omega}{\omega_0}\right]^{-1} \left[+1 + j \alpha l \frac{\pi}{2} \frac{\Delta\omega}{\omega_0} \right]} \approx Z_0 \left[\alpha l + j \frac{\pi}{2} \frac{\Delta\omega}{\omega_0} \right]$$

$$Z_{in} = Z_{in} \rightarrow R = Z_0 \alpha l$$

$$2L\Delta\omega = \frac{\pi}{2} \frac{\Delta\omega}{\omega_0} Z_0 \rightarrow L = \frac{Z_0}{\omega_0} \frac{\pi}{4}$$

$$\left. \begin{array}{l} \text{LLI} \\ \operatorname{Re}\{\} = \operatorname{Re}\{\} \\ \operatorname{Im}\{\} = \operatorname{Im}\{\} \end{array} \right\} \rightarrow$$

$$Q = \frac{\omega_0 L}{R} = \frac{\pi}{4\alpha l} = \frac{\beta}{2\alpha}$$

[perch \acute{e} $\frac{\pi}{4} = \frac{\beta l}{2}$]

Per il risonatore parallelo, allo stesso modo si vede che:

$$Z_{in} \approx \frac{R}{1 + j2\Delta\omega RC} \quad ; \quad Z_{in} \approx Z_{\infty} \frac{1}{2\Delta\omega + j \frac{\pi\Delta\omega}{2\omega_0}}$$

$$\hookrightarrow R = \frac{Z_{\infty}}{2\Delta\omega} \quad ; \quad C = \frac{\pi}{k2\omega_0}$$

Perdite nei circuiti

$$\alpha = \alpha_d + \alpha_c \quad \left[\begin{array}{l} \alpha_d : \text{perdite dielettrici} \\ \alpha_c : \text{perdite conduttore} \end{array} \right]$$

Da formule "non note":

$$\alpha_c = \frac{R_s}{Z_{\infty} W} \quad R_s = \sqrt{\frac{\omega \mu_0}{2\sigma}} \quad \left[\begin{array}{l} \text{Cio' e' legato} \\ \text{all'effetto pelle} \end{array} \right]$$

Per il dielettrico, si fa così:

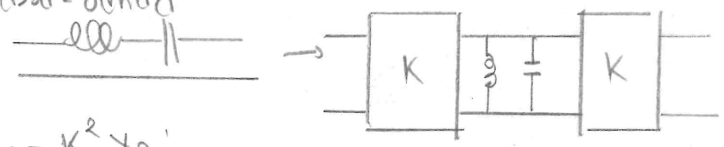
$$\nabla \times \underline{H} = -j\omega \epsilon \underline{E} + \sigma \underline{E} = \underline{E} [\sigma - j\omega \epsilon] = -j\omega \epsilon \underline{E} \left[1 + \frac{\sigma}{-j\omega \epsilon} \right] = -j\omega \epsilon \underline{E} [1 + j \tan(\delta)]$$

Per la microstriscia vi è una formula "empirica":

$$\alpha_d = \frac{k_0 \epsilon_r (\epsilon_{eff} - 1) \tan(\delta)}{2\sqrt{\epsilon_{eff}} (\epsilon_r - 1)}$$

Filtri passa-banda / Rietta-banda
I risonatori sono la base per il progetto di filtri passa/rietta banda. Che si fa? Beh, si usano dei risonatori (tratte di linea $\lambda/4$) e l'invertitore di impedenza.

Passa-banda



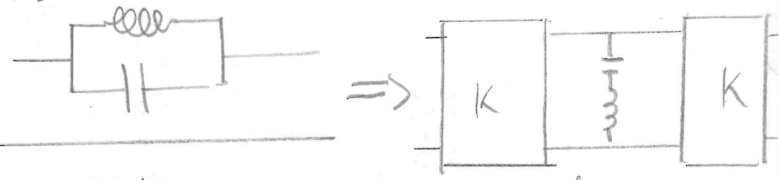
$$Z_S = K^2 Y_P$$

$$Z_S = j\omega L_n - \frac{j}{\omega C_n} \quad ; \quad Y_P = j\omega C_p - \frac{j}{\omega L_p}$$

$$\rightarrow j\omega L_n = K^2 j\omega C_p \quad L_n = K^2 C_p$$

$$-\frac{j}{\omega C_n} = -\frac{j}{\omega L_p} K^2 \rightarrow C_n = \frac{L_p}{K^2}$$

Rietta-banda



$$Z_{in} = \frac{L}{j\omega C_n - \frac{j}{\omega L_n}} \quad ; \quad Y_P = K^2 \frac{L}{j\omega L_s - \frac{j}{\omega C_s}}$$

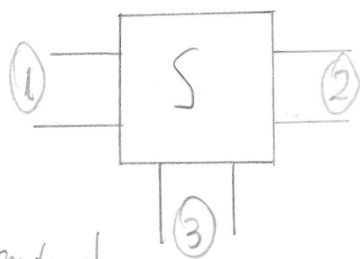
$$j\omega C_n = \frac{j\omega L_s}{K^2} \rightarrow C_n = \frac{L_s}{K^2}$$

$$-\frac{j}{\omega L_s K^2} = -\frac{j}{\omega L_n} \rightarrow L_n = K^2 L_s$$

Dispositivi a 3 porte

Introduzione: data la matrice:

$$\underline{S} = \begin{bmatrix} S_{11} & S_{12} & S_{13} \\ S_{21} & S_{22} & S_{23} \\ S_{31} & S_{32} & S_{33} \end{bmatrix}$$



Vediamo se può essere reciproca adattata, senza perdite, ossia se è possibile che la matrice abbia questa forma:

$$\underline{S} = \begin{bmatrix} 0 & S_{12} & S_{13} \\ S_{12} & 0 & S_{23} \\ S_{13} & S_{23} & 0 \end{bmatrix} \text{ e } \underline{S}^T \underline{S} = \underline{I}$$

Calcolando $\underline{S}^T \underline{S}$ e facendo il prodotto, si ottengono le seguenti relazioni (e altre):

$$\begin{cases} |S_{12}|^2 + |S_{13}|^2 = 1 \\ |S_{12}|^2 + |S_{23}|^2 = 1 \\ |S_{13}|^2 + |S_{23}|^2 = 1 \end{cases} \begin{cases} S_{13}^* S_{23} = 0 \\ S_{12}^* S_{23} = 0 \\ S_{12}^* S_{13} = 0 \end{cases}$$

Se annulla S_{13} e S_{23} cosa necessaria per il secondo gruppo, si cade in un assurdo nel primo! NON è possibile avere al contempo le 3 condizioni

I diversi dispositivi si ricaveranno proprio rilassando solo una delle condizioni

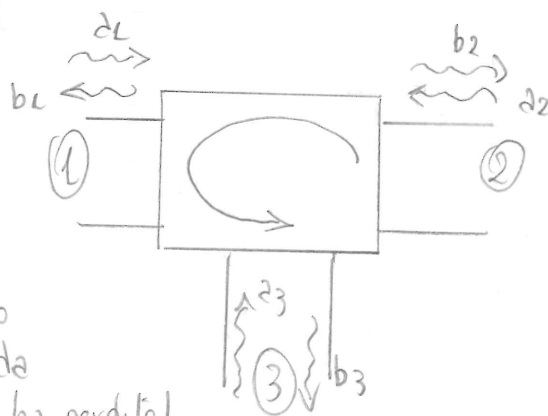
Circolatore

Non chiediamo la reciprocità: $\underline{S} =$

$$\underline{S} = \begin{bmatrix} 0 & S_{12} & S_{13} \\ S_{21} & 0 & S_{23} \\ S_{31} & S_{32} & S_{33} \end{bmatrix}$$

Facendo i conti con la matrice, risulta necessario annullare un elemento per riga; per esempio si ottiene:

$$\underline{S} = \begin{bmatrix} 0 & S_{12} & 0 \\ 0 & 0 & S_{23} \\ S_{31} & 0 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{cases} b_1 = S_{12} a_2 \\ b_2 = S_{23} a_3 \\ b_3 = S_{31} a_1 \end{cases}$$

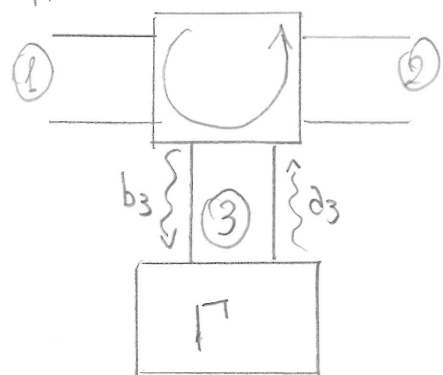


Si interpreta così: dato a_2 entrante, ho qualcosa che esce da b_1 , e così via; da qui, "circolatore anticarico" (ideale: non ha perdite)

Circolatore orario ideale:

$$\underline{S} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & S_{13} \\ S_{21} & 0 & 0 \\ 0 & S_{32} & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{cases} b_1 = S_{13} a_3 \\ b_2 = S_{21} a_1 \\ b_3 = S_{32} a_2 \end{cases}$$

Applicazione: reti di distribuzione dei segnali (isolamento canali), o la seguente:



La porta "3" in realtà non fa parte del "sistema globale", dal momento che essa è occupata da un carico con coefficiente Γ .

Obiettivo: calcolare S_{21} (coeff. di Tx da porta 1 a porta 2):

$$S_{21} = \left. \frac{b_2}{a_1} \right|_{a_2=0}$$

Ricordiamo le equazioni del circolatore:

$$\begin{cases} b_1^c = S_{12}^c a_2^c \\ b_2^c = S_{23}^c a_3^c \\ b_3^c = S_{31}^c a_1^c \end{cases} \quad b_2^c \equiv b_2 = S_{23}^c a_3; \quad a_3 = \Gamma b_3 = \Gamma S_{31}^c a_1^c$$

$$\rightarrow S_{21}^c = S_{23}^c \Gamma S_{31}^c$$

Al momento della dimostrazione, considerando ideale il circolatore, imponemmo $|S_{23}^c| = |S_{31}^c| = 1$; dato ingresso in 1 e uscita in 2:

$$P_{out} = \frac{L}{2} \frac{|V_2^+|^2}{Z_{re}} = \frac{L}{2} |b_2|^2; \quad P_{in} = \frac{L}{2} \frac{|V_1^+|^2}{Z_{re}} = \frac{L}{2} |a_1|^2;$$

$$\frac{P_{out}}{P_{in}} = \frac{\frac{L}{2} |S_{23}^c S_{31}^c \Gamma|^2 |a_1|^2}{\frac{L}{2} |a_1|^2} = |\Gamma|^2.$$

Note:

- Se Γ deriva da un carico Z per cui $\text{Re}\{Z\} > 0$, abbiamo un amplificatore;
- Se $|\Gamma| = 1$ possiamo guardare la fase: infatti, se tutto è adattato: $V_2 \equiv V_2^+$;
 $\angle V_2^+ = \angle S_{21}^c + \angle V_1$; se poi si sceglie un piano di riferimento per cui si ha $\angle S_{23}^c = \angle S_{31}^c$
 Allora lo sfasamento è pari a $\angle \Gamma$.

Divisori di potenza

Ri-introduciamo la reciprocità, e disadattiamo una sola porta: $S_{33} \neq 0$

$$\rightarrow S = \begin{bmatrix} 0 & S_{12} & S_{13} \\ S_{12} & 0 & S_{23} \\ S_{13} & S_{23} & S_{33} \end{bmatrix} \quad \text{da P ottengo così: } \begin{cases} |S_{12}|^2 + |S_{13}|^2 = 1 \\ |S_{12}|^2 + |S_{23}|^2 = 1 \\ |S_{13}|^2 + |S_{23}|^2 + |S_{33}|^2 = 1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} S_{13}^* S_{23} = 0 \\ S_{12}^* S_{23} + S_{13}^* S_{33} = 0 \\ S_{12}^* S_{13} + S_{23}^* S_{33} = 0 \end{cases}$$

A tentativi, si vede che $S_{13} = S_{23} = 0$ rispetti; ottengo:

$$\Downarrow$$

$$S = \begin{bmatrix} 0 & S_{12} & 0 \\ S_{12} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & S_{33} \end{bmatrix} \quad \text{questa } \hat{=} \text{ indica un 3-porte con porta } \textcircled{3} \text{ isolata.}$$

È inutile.

Ritorniamo un'altra condizione: $S_{22} \neq 0$. Si avrà un dispositivo del tipo:

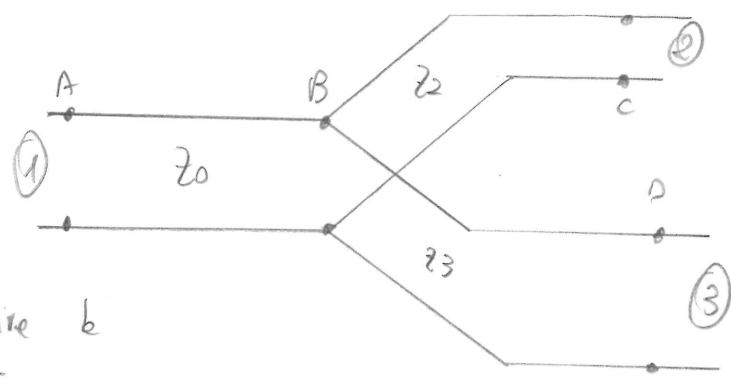
$$S = \begin{bmatrix} 0 & S_{12} & S_{13} \\ S_{12} & S_{22} & S_{23} \\ S_{13} & S_{23} & S_{33} \end{bmatrix} \quad \text{Sicuramente la condizione sulla potenza è valida:}$$

era valida prima, in condizioni più stringenti, ma dunque anche ora!

Ciò servirà per ottenere dei "divisori di potenza".

Divisore di potenza a "T"

Consideriamo il seguente circuito:



$Z_{11} = Z_0; Z_{12} = Z_2; Z_{13} = Z_3.$

Verifichiamo che $S_{11} = 0$, per capire le proprietà del dispositivo: $S_{11} = \Gamma_A^-$

$\Gamma_A^- = \Gamma_A = 0$; ma dunque, $\Gamma_B = 0$; ma dunque, $Z_2 \oplus Z_3 = Z_0$ ($0, Y_0 = Y_2 + Y_3$)

Dunque, a patto che $Y_0 = Y_2 + Y_3$, si può "scegliere qualsiasi Y".

Questo è un divisore di potenza; infatti:

$P_B = \frac{1}{2} \text{Re}\{Y_0\} |V_B|^2 = \frac{1}{2} \text{Re}\{Y_2 + Y_3\} |V_B|^2$; $P_C = \frac{1}{2} \text{Re}\{Y_2\} |V_C|^2$; $P_D = \frac{1}{2} \text{Re}\{Y_3\} |V_D|^2$;

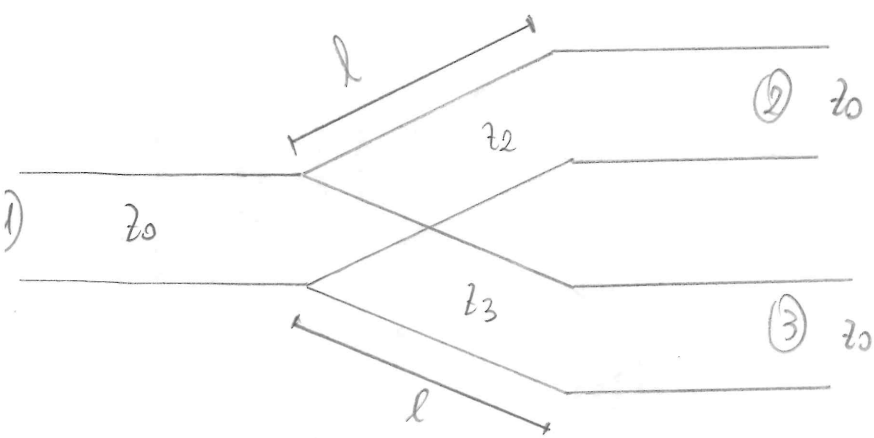
Però, una nota: il modulo della tensione totale è costante sulla linea (varia solo la sua fase!), dunque $|V_B|^2 = |V_C|^2 = |V_D|^2$. Da qui:

$P_{BC} = \frac{\text{Re}\{Y_2\}}{\text{Re}\{Y_2 + Y_3\}}$; $P_{BD} = \frac{\text{Re}\{Y_3\}}{\text{Re}\{Y_2 + Y_3\}}$; se poi $\text{Im}\{Y_2\} = \text{Im}\{Y_3\} = 0$

$\rightarrow \frac{P_2}{P_1} = \frac{Y_2}{Y_0}$; $\frac{P_3}{P_1} = \frac{Y_3}{Y_0}$ \rightarrow dato $d = \frac{P_2}{P_1}$, $\frac{P_3}{P_1} = 1 - d$

Svantaggi: disadattamento e accoppiamento delle porte di uscita.

Variante dello schema:



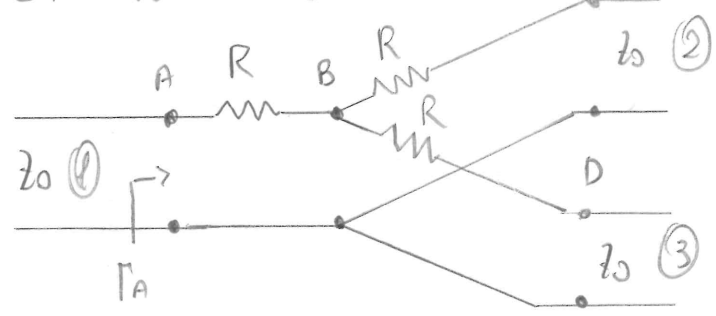
$Z_{11} = Z_{12} = Z_{13} = Z_0$

$l = \frac{\lambda}{4}$

Z_2 e Z_3 parametri di progetto

Divisore di potenza resistivo

Consideriamo il seguente schema:

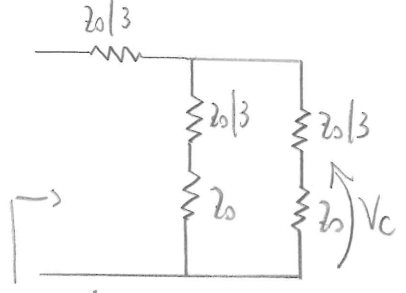


L'idea è: sacrifico l'idealità del dispositivo, per far guadagnare altri vantaggi.

dove $R = \frac{Z_0}{3}$

Studiamo lo schema: calcoliamo $S_{11} = \Gamma_A$; dal momento che il circuito è visibilmente simmetrico, $S_{11} = S_{22} = S_{33}$.

Lo schema risultante "quasi-elettrotecnico" è:



Essendo $z_A = z_0$, $\Gamma = 0$: $S_{11} = S_{22} = S_{33} = 0$;
 si ha adattamento su tutte le porte!

$$Z = z_0/3 + [(z_0 + z_0/3) \parallel (z_0 + z_0/3)] = z_0$$

Al fine di continuare la caratterizzazione, calcolo S_{21} :

$$S_{21} = \frac{b_2}{a_1} \Big|_{a_2 = a_3 = 0} \rightarrow \frac{b_2}{a_1} = \sqrt{\frac{z_0}{z_0}} \cdot \frac{V_{c1}}{V_A} = \frac{V_c}{V_A} \text{ [per adattamento]};$$

guardiamo il circuito di prima: si può vedere, con la semplice elettrotecnica, che:

$$V_B = V_A \cdot \frac{z_0/3}{z_0/3 + 2z_0/3} = \frac{1}{3} V_A; \quad V_c = \frac{z_0}{z_0/3 + z_0} V_B = \frac{3}{4} V_B$$

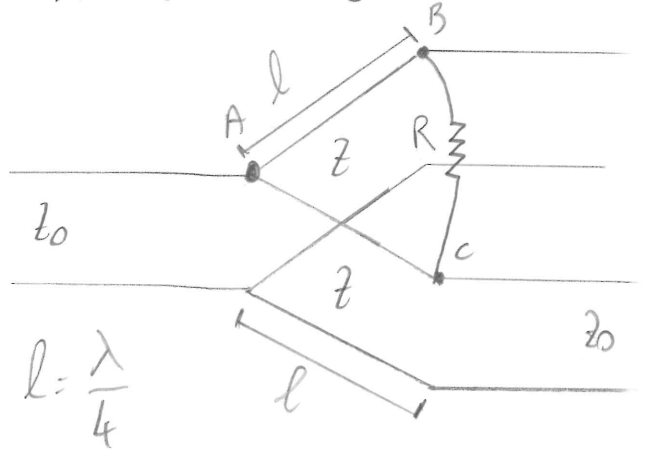
$$\frac{V_c}{V_A} = \frac{3}{4} \cdot \frac{1}{3} = \frac{1}{4}$$

Date le simmetrie presenti nel circuito si può dire che:

$$S = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$\frac{1}{2}$; Si può vedere che questa matrice non è unitaria.

Divisore di potenza "Wilkinson"
 Consideriamo il seguente schema:



$$l = \frac{\lambda}{4}$$

Data la reciprocità, chiediamo che la matrice del dispositivo abbia forma:

$$S = \begin{bmatrix} 0 & S_{12} & S_{13} \\ S_{21} & 0 & 0 \\ S_{31} & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{cases} S_{12} = S_{21} \\ S_{13} = S_{31} \end{cases}$$

Per simmetria inoltre, $S_{13} = S_{12}$

$$S = S_{12} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Obiettivo: scoprire quando e se c'è vero, e per quali valori di z e R .

Data la seguente matrice di partenza:

$$S = \begin{bmatrix} S_{11} & S_{12} & S_{12} \\ S_{12} & S_{22} & S_{23} \\ S_{12} & S_{23} & S_{22} \end{bmatrix}$$

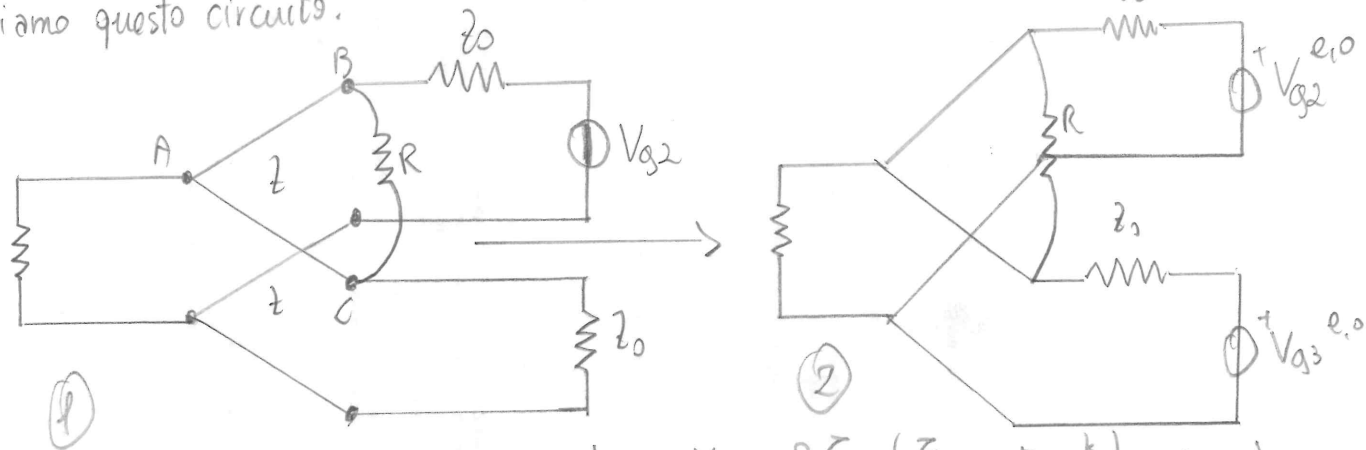
Vogliamo:

$$S_{12} = \left. \frac{b_1}{a_2} \right|_{a_1=a_3=0} = \frac{V_A^+}{V_B^-} = \frac{V_A}{V_B^-} \quad [\text{per adattamento}]$$

$$S_{22} = \left. \frac{b_2}{a_2} \right|_{a_1=a_3=0} = \frac{V_B^-}{V_B^+} = \Gamma_B^-$$

$$S_{32} = \left. \frac{b_3}{a_2} \right|_{a_1=a_3=0} = \frac{V_C^+}{V_B^+} = \frac{V_C}{V_B^+}$$

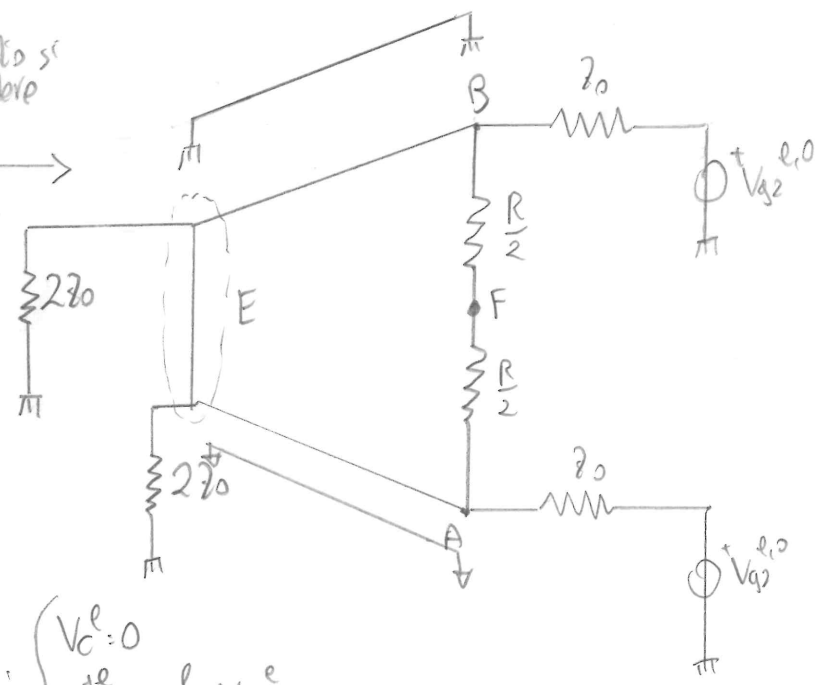
Usiamo questo circuito:



Data, nel circuito iniziale, generatore $V_{g2} = 2\mathcal{E}$ (\mathcal{E} costante), si può pensare il circuito 1 come il 2, data la eccitazione risultante come sovrapposizione dei seguenti effetti:

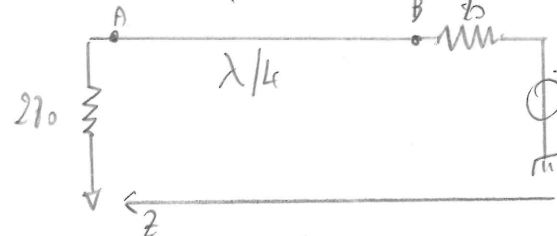
$$\begin{cases} V_{g2}^e = \mathcal{E} \\ V_{g3}^e = \mathcal{E} \end{cases} \quad ; \quad \begin{cases} V_{g2}^o = \mathcal{E} \\ V_{g3}^o = -\mathcal{E} \end{cases}$$

Il circuito si può vedere così:



La bifilare può essere vista come due conduttori, di cui uno a massa. La Z_0 su "A" come $(2Z_0) \parallel (2Z_0)$, e la R come $\frac{R}{2} + \frac{R}{2}$.

Per i modi pari, basta studiare:



$$\zeta_A = \frac{2Z_0}{Z} \quad ; \quad \bar{AB} = \frac{\lambda}{4}$$

$$\hookrightarrow \zeta_{B^+} = \frac{Z}{\zeta_A} = \frac{Z}{2Z_0} \quad ; \quad Z = \zeta_{B^+} Z = \frac{Z^2}{2Z_0} \quad ;$$

$$\Gamma_B^e = 0 \rightarrow Z_B = Z_0 \rightarrow Z = \sqrt{2} Z_0 \quad ; \quad V_B = \frac{Z_0}{Z_0 + Z_B} V_{g2}^e = \frac{1}{2} V_{g2}^e$$

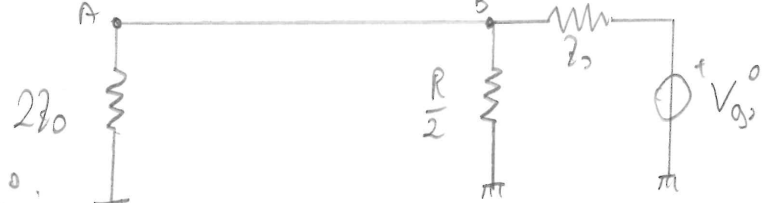
$$V_A = V_B^+ [1 + \Gamma_A] = V_B^+ \exp(-jkl) [1 + \Gamma_A] = -j V_B^+ [1 + \Gamma_A] \quad ;$$

$$V_A = -j \frac{1 + \Gamma_A}{1 + \Gamma_B^-} \cdot \frac{1}{2} V_{g2}^e \quad ; \quad \Gamma_B^- = -\Gamma_A \rightarrow V_A = -\frac{j}{2} \zeta_A V_{g2}^e = \frac{-j}{\sqrt{2}} V_{g2}^e$$

si ha:

$$\begin{cases} V_C^e = 0 \\ V_{B^-}^e = \frac{1}{2} V_{g2}^e \\ V_{B^+}^e = 0 \\ V_A^e = -j \frac{1}{\sqrt{2}} V_{g2}^e \end{cases}$$

Per il modo
disparsi:



$$V_B = \frac{R/2}{z_0 + R/2} V_{g2}^0$$

$$\Gamma_B^- = \frac{R/2 - z_0}{R/2 + z_0} \rightarrow \text{se } R/2 = z_0 \rightarrow R = 2z_0, \text{ avremo } \Gamma_B^- = 0.$$

$$\rightarrow V_B^{o-} = 0$$

$$V_B^- = V_B = \frac{z_0}{z_0 + z_0} V_{g2}^0 = \frac{1}{2} V_{g2}^0$$

Possiamo calcolare gli elementi della matrice $\underline{\Sigma}$:

$$\begin{cases} V_B^+ = V_R^{e+} + V_B^{o+} = \frac{1}{2} V_{g2}^e + \frac{1}{2} V_{g2}^o = \underline{\Sigma} \\ V_C = 0 \\ V_B^- = 0 \\ V_A = V_A^e + V_A^o = V_A^e = -\frac{j}{\sqrt{2}} V_{g2}^e = -j \frac{\underline{\Sigma}}{\sqrt{2}} \end{cases}$$

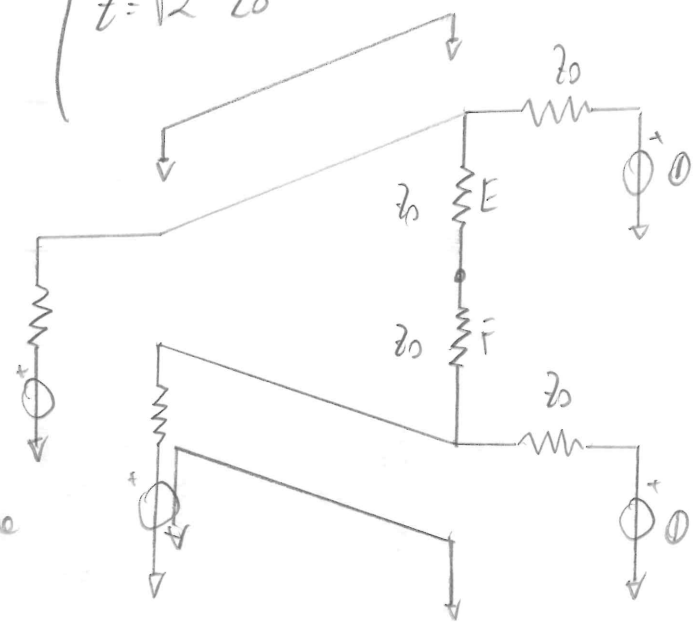
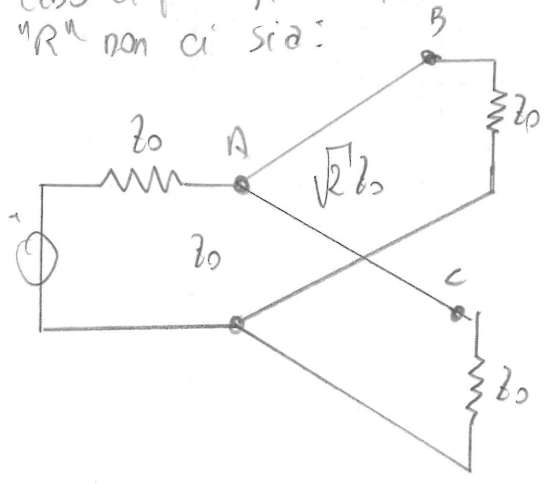
Da cui, abbiamo visto che:

$$\begin{cases} R = 2z_0 \\ Z = \sqrt{2} z_0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} S_{12} = \frac{-j}{\sqrt{2}} \\ S_{22} = 0 \\ S_{32} = 0 \end{cases}$$

Per S_{11} si ragiona così: il circuito di partenza è equivalente a questo:

Si ha corrente nulla sulle resistenze (come nel caso di prima), dunque, per S_{11} è come se "R" non ci sia:



Si vede che:

$$Z_{AB} = 2z_0 ; Z_{AC} = z_0$$

$$Z_A = Z_{AB} \oplus Z_{AC} = z_0$$

$$\Gamma_A^- = S_{11} = 0$$

$$\underline{\Sigma} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -j \\ \sqrt{2} \end{bmatrix}$$

Dispositivi a 4 porte

Si consideri la seguente matrice per un 4-porte reciproco e adattato:

$$S = \begin{bmatrix} 0 & S_{12} & S_{13} & S_{14} \\ S_{12} & 0 & S_{23} & S_{24} \\ S_{13} & S_{23} & 0 & S_{34} \\ S_{14} & S_{24} & S_{34} & 0 \end{bmatrix}$$

Vediamo se si può imporre qualche altra condizione:

$$(1^{e^a} \times 2^a): S_{13}^* S_{23} + S_{14}^* S_{24} = 0 \quad (I)$$

$$(4^{e^a} \times 3^a): S_{14}^* S_{13} + S_{24}^* S_{23} = 0 \quad (II)$$

Moltiplico la I per S_{24}^* , la II per S_{13}^* :

$$\begin{cases} S_{13}^* S_{23} S_{24}^* + S_{14} |S_{24}|^2 = 0 \\ S_{14}^* |S_{13}|^2 + S_{24}^* S_{23} S_{13}^* = 0 \end{cases} \xrightarrow{I-II} \begin{cases} S_{14}^* |S_{24}|^2 - S_{14}^* |S_{13}|^2 = 0 \\ S_{14}^* [|S_{24}|^2 - |S_{13}|^2] = 0 \end{cases}$$

soluzione: $S_{14}^* = 0$ ($S_{14} = 0$)

Stessa gioco altre eq:

$$(1^{e^a} \times 3^a): S_{12}^* S_{23} + S_{14}^* S_{34} = 0 \quad (III)$$

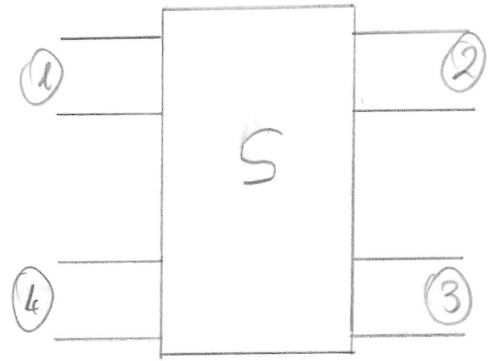
$$(4^{e^a} \times 2^a): S_{14}^* S_{12} + S_{34}^* S_{23} = 0 \quad (IV)$$

$$\begin{cases} |S_{12}|^2 S_{23} + S_{14}^* S_{34} S_{12} = 0 \\ S_{14}^* S_{12} S_{34} + |S_{34}|^2 S_{23} = 0 \end{cases}$$

$$\rightarrow S_{23} (|S_{12}|^2 - |S_{34}|^2) = 0$$

La matrice ord
è:

$$S = \begin{bmatrix} 0 & S_{12} & S_{13} & 0 \\ S_{12} & 0 & 0 & S_{24} \\ S_{13} & 0 & 0 & S_{34} \\ 0 & S_{24} & S_{34} & 0 \end{bmatrix}$$



Per eliminare le perdite, bisogna anche soddisfare le seguenti condizioni:

$$\begin{cases} |S_{12}|^2 + |S_{13}|^2 = 1 \\ |S_{12}|^2 + |S_{24}|^2 = 1 \\ |S_{13}|^2 + |S_{34}|^2 = 1 \\ |S_{24}|^2 + |S_{34}|^2 = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} |S_{13}|^2 = |S_{24}|^2 \\ |S_{12}|^2 = |S_{34}|^2 \end{cases}$$

NOI imponiamo $S_{12} = \alpha$; $\alpha \in \mathbb{R}$. $S_{13} = \beta$ sarà in \mathbb{C} :

$$S_{13} = \beta \exp(j\theta); S_{24} = \beta \exp(j\phi) \quad [\text{Stesso modulo, fase anche diversa}]$$

Ora calcolo:

$$(2^a \times 3^a): S_{12} S_{13}^* + S_{24} S_{34}^* = 0 \quad (V)$$

$$\rightarrow \alpha \beta \exp(-j\theta) + \beta \exp(j\phi) \alpha = 0 \rightarrow \alpha \beta [\exp(j\phi) + \exp(-j\theta)] = 0$$

$$\rightarrow \exp(j\phi) + \exp(-j\theta) = 0 \rightarrow \exp(j\phi) = -\frac{1}{\exp(j\theta)} \rightarrow \exp[j(\phi + \theta)] = -1$$

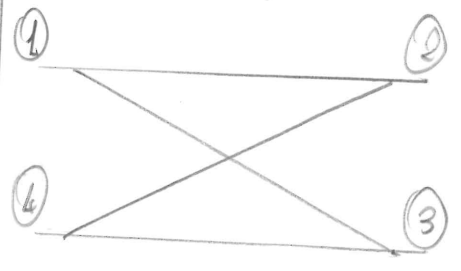
La soluzione è:

$$\vartheta + \varphi = \pi$$



$$\underline{S} = \begin{bmatrix} 0 & \alpha & \beta \exp(j\vartheta) & 0 \\ \alpha & 0 & 0 & \beta \exp(j\varphi) \\ \beta \exp(j\vartheta) & 0 & 0 & \alpha \\ 0 & \beta \exp(j\varphi) & \alpha & 0 \end{bmatrix}$$

- Adattato
 - Reciproco
 - Senza perdite
- } Accoppiatore direzionale.



β è detto "fattore di accoppiamento": dice quanto della tensione in ingresso vien accoppiata.

Esistono 2 "principali" configurazioni per ϑ e φ :

- Accoppiatore bilanciato: $\vartheta = \varphi = \frac{\pi}{2}$; $\rightarrow S_{13} = S_{24} = j\beta$

$$\underline{S} = \begin{bmatrix} 0 & \alpha & j\beta & 0 \\ \alpha & 0 & 0 & j\beta \\ j\beta & 0 & 0 & \alpha \\ 0 & j\beta & \alpha & 0 \end{bmatrix}$$

Si ha sempre la stessa potenza accoppiata!

- Accoppiatore sbilanciato: $\vartheta = 0, \varphi = \pi$; $S_{13} = \beta, S_{24} = -\beta$

$$\underline{S} = \begin{bmatrix} 0 & \alpha & \beta & 0 \\ \alpha & 0 & 0 & -\beta \\ \beta & 0 & 0 & \alpha \\ 0 & -\beta & \alpha & 0 \end{bmatrix}$$

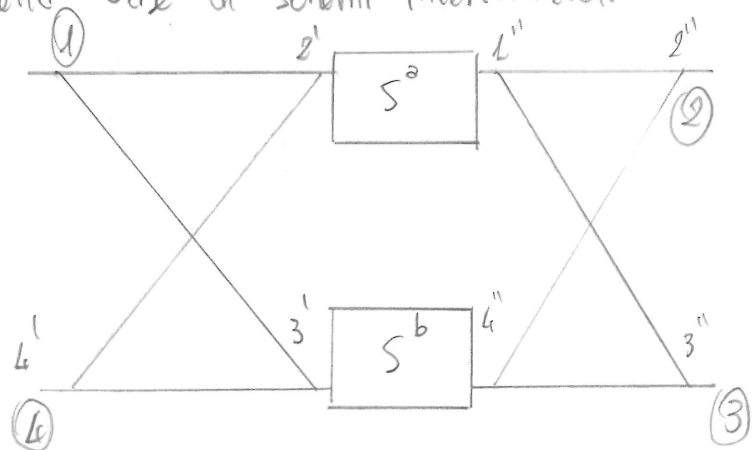
Il dispositivo non è più simmetrico, dal momento che la matrice non è più antisimmetrica, ma è sempre reciproco.

Di solito, $\beta = \frac{1}{\sqrt{2}}$ [accoppiamento a 3 dB]

L'altro parametro su cui si può giocare è proprio α / β : essi influiscono sull'intensità del segnale. 2 tipi:

- Branch-line
- Anello ibrido

Sella base di schemi interferenziali



dove:

$$\underline{S}_{a,b} = \begin{bmatrix} S_{11}^{a,b} & S_{12}^{a,b} \\ S_{21}^{a,b} & S_{22}^{a,b} \end{bmatrix}$$

Data Zo impedenza di riferimento, conoscendo S_{21}^a , vogliamo conoscere i principi (16)
 pali elementi scattering del quadrupolo complessivo:

$$S_{11} = \left. \frac{b_1}{a_1} \right|_{a_2=a_3=a_4=0} ; \quad S_{21} = \left. \frac{b_2}{a_1} \right|_{a_2=a_3=a_4=0} ; \quad S_{31} = \left. \frac{b_3}{a_1} \right|_{a_2=a_3=a_4=0} ; \quad S_{41} = \left. \frac{b_4}{a_1} \right|_{a_2=a_3=a_4=0}$$

Partiam dal primo:

$$b_1 = b_1' = S_{12} a_2' + S_{13} a_3' ; \quad a_2' = b_1^a, S_{11}^a a_1^a + S_{12}^a a_2^a ; \quad a_2^a = b_1''$$

$$\rightarrow a_1^a = S_{11}^a b_1' + S_{12}^a b_1'' \quad \text{ma} \quad b_2' = S_{21}^a a_1' + S_{24}^a a_4' \quad a_4' = a_4 = 0$$

$$b_1'' = S_{12}'' a_2'' + S_{13}'' a_3'' ; \quad a_2'' = a_2 = 0 ; \quad a_3'' = a_3 = 0$$

$$\rightarrow a_2' = S_{11}^a S_{12}^a a_1^a ; \quad a_3' = b_1^b = S_{11}^b a_1^b + S_{12}^b a_2^b ; \quad a_1^b = b_3' ; \quad a_2^b = b_4'' ;$$

$$\rightarrow a_3' = S_{11}^b (S_{13}^a a_1^a + S_{34}^a a_4^a) + S_{12}^b (S_{24}'' a_2'' + S_{34}'' a_3'')$$

ma qui solo $a_1^a \neq 0$!

$$\rightarrow a_3' = S_{11}^b S_{13}^a a_1^a ;$$

$$\rightarrow b_1 = S_{12}^a S_{11}^a S_{13}^a a_1^a + S_{13}^b S_{11}^b S_{13}^a a_1^a \rightarrow S_{11} = [S_{12}^a S_{11}^a S_{13}^a + S_{13}^b S_{11}^b S_{13}^a]$$

"a fiducia", gli altri sono:

$$S_{21} = S_{12}'' S_{21}^a S_{12}^a + S_{24}'' S_{21}^b S_{13}^a$$

$$S_{31} = S_{12}^a S_{21}^a S_{13}^a + S_{13}^b S_{21}^b + S_{34}''$$

$$S_{41} = S_{12}^a S_{11}^a S_{24}^a + S_{13}^b S_{11}^b S_{34}^a$$

Ci sono casi particolari: se si ha adattamento dei doppi bipoli, $S_{11}^a = S_{11}^b = 0$

$$\rightarrow S_{41} = 0 ; \quad S_{11} = 0$$

Se i due doppi bipoli son uguali:

$$S_{11} = S_{11}^a [S_{12}^a + S_{13}^a]$$

$$S_{21} = S_{21}^a [S_{12}^a S_{12}^a + S_{24}^a S_{13}^a]$$

$$S_{31} = S_{21}^a [S_{12}^a S_{13}^a + S_{13}^a S_{34}^a]$$

$$S_{41} = S_{11}^a [S_{12}^a S_{24}^a + S_{13}^a S_{34}^a]$$

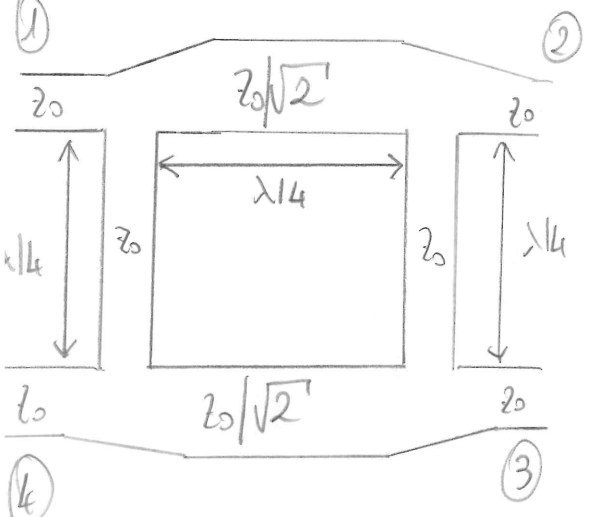
Se gli accoppiatori sono bilanciati, $\beta = -3\text{dB}$:

$$S_{11} = \left[\frac{1}{2} - \frac{1}{2} \right] S_{11}^a = 0$$

$$S_{21} = \left[\frac{1}{2} - \frac{1}{2} \right] S_{21}^a = 0$$

$$S_{31} = \left[\frac{1}{\sqrt{2}} \quad j \frac{1}{\sqrt{2}} \quad + \quad j \frac{1}{\sqrt{2}} \quad \frac{1}{\sqrt{2}} \right] S_{21}^a = j S_{21}^a$$

$$S_{41} = j S_{11}^a \quad [\text{come prima}]$$



$$S = \begin{bmatrix} S_{11} & S_{12} & S_{13} & S_{14} \\ S_{12} & S_{22} & S_{23} & S_{24} \\ S_{13} & S_{23} & S_{33} & S_{34} \\ S_{14} & S_{24} & S_{34} & S_{44} \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} |1,4\rangle \longleftrightarrow |2,3\rangle \\ |1,2\rangle \longleftrightarrow |4,3\rangle \end{array}$$

Si hanno le seguenti simmetrie: la coppia di porte 1 e 4 può essere scambiata con 2 e 3; la matrice risultante sarà:

$$S = \begin{bmatrix} S_{11} & S_{21} & S_{31} & S_{41} \\ S_{21} & S_{11} & S_{41} & S_{31} \\ S_{31} & S_{41} & S_{11} & S_{21} \\ S_{41} & S_{31} & S_{21} & S_{11} \end{bmatrix}$$

Considero questa eccitazione: $\underline{a}^e = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ $\underline{a}^o = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}$

Dunque:

$$\begin{cases} b_1 = S_{11} a_1 + S_{41} a_4 \\ b_2 = S_{21} a_1 + S_{31} a_4 \\ b_3 = S_{31} a_1 + S_{21} a_4 \\ b_{41} = S_{41} a_1 + S_{11} a_4 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} b_1 = S_{11} a_1 + S_{41} a_4 \\ b_4 = S_{41} a_1 + S_{11} a_4 \\ b_2 = S_{21} a_1 + S_{31} a_4 \\ b_3 = S_{31} a_1 + S_{21} a_4 \end{cases} \quad \begin{bmatrix} b_1 \\ b_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} S_{11} & S_{41} \\ S_{41} & S_{11} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_4 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} b_2 \\ b_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} S_{21} & S_{31} \\ S_{31} & S_{21} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_4 \end{bmatrix}$$

Dato: $\underline{b} = S \underline{a} \rightarrow \underline{a} = \underline{b} \underline{S}^{-1}$; dati modi pari e dispari: $\underline{a} = \begin{bmatrix} a_0 \\ a_0 \end{bmatrix}$ o $\underline{a} = \begin{bmatrix} a_0 \\ -a_0 \end{bmatrix}$

$$\underline{a} = \begin{bmatrix} a_0 & a_0 \\ a_0 & -a_0 \end{bmatrix} = a_0 \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}; \quad \underline{a} = \underline{b} \underline{a}^{-1}; \quad \underline{b} = \begin{bmatrix} b^e & b^o \end{bmatrix}$$

$$\underline{a} = \begin{bmatrix} b^e & b^o \end{bmatrix} \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} a_0 \right\}^{-1} = \begin{bmatrix} -1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \cdot \frac{-1}{2a_0} = \frac{1}{2a_0} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix};$$

$$\begin{bmatrix} S_{11} & S_{41} \\ S_{41} & S_{11} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1^e & b_1^o \\ b_4^e & b_4^o \end{bmatrix} \frac{1}{2a_0} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} = \frac{1}{2a_0} \begin{bmatrix} b_1^e + b_1^o & b_1^e - b_1^o \\ b_4^e + b_4^o & b_4^e - b_4^o \end{bmatrix}$$

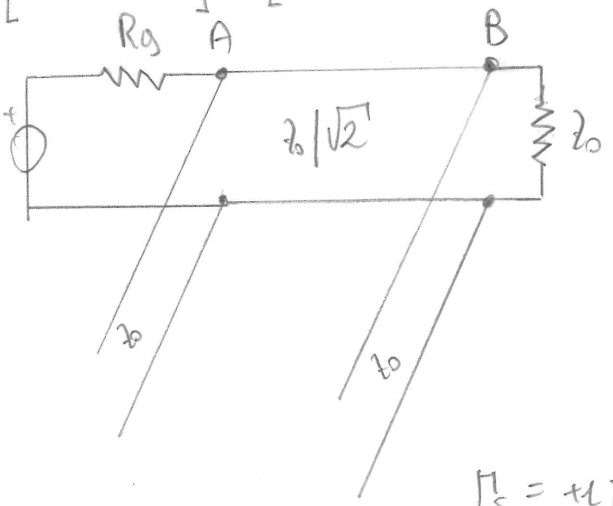
$$\rightarrow S_{11} = \frac{1}{2a_0} [b_1^e + b_1^o]; \quad S_{41} = \frac{1}{2a_0} [b_1^e - b_1^o]$$

Allo stesso modo:

$$\begin{bmatrix} S_{21} & S_{31} \\ S_{31} & S_{21} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_2^e + b_3^o & b_2^e - b_3^o \\ b_3^e + b_2^o & b_3^e - b_2^o \end{bmatrix} \frac{1}{2a_0} \Rightarrow$$

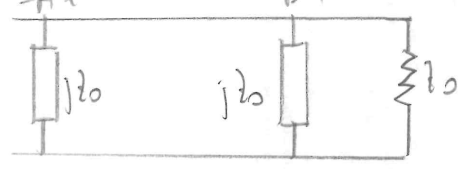
$$S_{21} = (b_2^e + b_2^o) \frac{1}{2a_0}$$

$$S_{31} = \frac{1}{2a_0} (b_2^e - b_2^o)$$



$$b_1^e = \frac{V_{A^-}}{\sqrt{Z_0}} \quad ; \quad b_2^e = \frac{V_{B^+}}{\sqrt{Z_0}} \quad ; \quad a_0 = a_1^e = \frac{V_{A^-}}{\sqrt{Z_0}}$$

$$\frac{b_1^e}{a_0} = \frac{V_{A^-}}{V_{A^-}} = \Gamma_{A^-} \quad ; \quad \frac{b_2^e}{a_0} = \frac{V_{B^+}}{V_{A^-}}$$



$$\Gamma_S = +1j \quad ; \quad \Gamma_{BS} = -j \quad ; \quad Y_S = \frac{1}{-j} = j \quad ;$$

$$Y_S = j \cdot \frac{1}{Z_0} \quad ;$$

$$Y_B = Y_S + \frac{1}{Z_0} = \frac{1}{Z_0} [1+j] \quad ; \quad Y_B = \frac{1}{\sqrt{2}} [1+j] \quad ; \quad Y_{A^+} = \frac{1}{Y_B} = \sqrt{2} \cdot \frac{1}{1+j} = \sqrt{2} \cdot \frac{1-j}{2} = \frac{1}{\sqrt{2}} [1-j] \quad ; \quad Y_{A^+} = \frac{\sqrt{2}}{Z_0} Y_{A^+} = \frac{1}{Z_0} [1-j] \quad ;$$

$$Y_{A^-} = Y_{A^+} + Y_S = \frac{1}{Z_0} \quad ; \quad \rightarrow Z_{A^-} = Z_0.$$

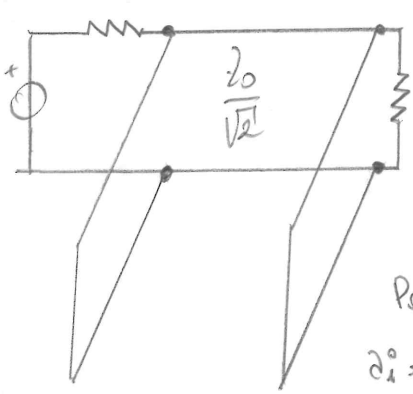
Altro parametro:

$$V_{B^+} V_B = V_{B^-} [1 + \Gamma_B] = -j V_{A^+} [1 + \Gamma_B] = -j V_{A^-} [1 + \Gamma_B] \frac{1 + \Gamma_{A^-}}{1 + \Gamma_{A^+}} = -j V_{A^-} \epsilon_B [1 + \Gamma_{A^-}]$$

$$= -j \sqrt{2} \frac{1}{1+j} = -j \sqrt{2} \frac{1-j}{2} = \frac{-1-j}{\sqrt{2}} = \frac{b_2^e}{a_0} \quad ;$$

$$\frac{b_1^e}{a_0} = 0 \quad ; \quad \frac{b_2^e}{a_0} = -\frac{1}{\sqrt{2}} [1+j]$$

Eccitazione dispari



$$Y_S = -j \quad ; \quad Y_B = \frac{-1}{Z_0} = -\frac{1}{Z_0} [1-j] \quad ;$$

$$Y_B = \frac{1}{\sqrt{2}} [1-j] \quad ; \quad Y_{A^+} = \frac{\sqrt{2}}{2} [1+j] \quad ;$$

$$Y_{A^-} = Z_0.$$

Poi:

$$a_1^o = \frac{V_{A^-}}{\sqrt{Z_0}} \quad ; \quad b_1^o = \frac{V_{A^-}}{\sqrt{Z_0}} \quad ; \quad b_2^o = \frac{V_{B^+}}{\sqrt{Z_0}}$$

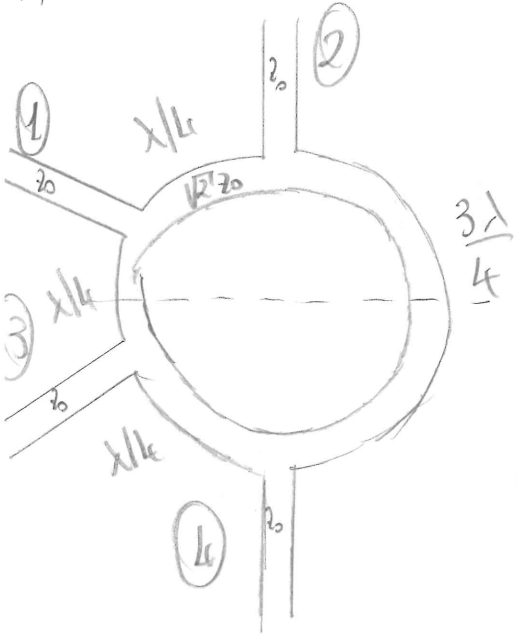
$$\frac{b_2^o}{a_0} = \frac{V_{B^+}}{V_{A^-}} \Rightarrow V_{B^+} = V_{B^-} [1 + \Gamma_B] = V_{A^+} \exp(-jkl) [1 + \Gamma_B] = -j V_{A^+} \epsilon_B [1 + \Gamma_B] =$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2}} [1-j] \quad ; \quad \text{da qua, sovrapposendo: } S_{31} = \dots = -\frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$S_{11} = \frac{b_1^e}{2a_0} + \frac{b_1^o}{2a_0} = 0 \quad ; \quad S_{11} = \frac{b_1^e}{2a_0} - \frac{b_1^o}{2a_0} = 0 \quad ; \quad S_{21} = \frac{1}{\sqrt{2}} [-1-j + 1-j] = -\frac{j}{\sqrt{2}}$$

$$\underline{\underline{S}} = \begin{bmatrix} 0 & j & 1 & 0 \\ j & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & j \\ 0 & 1 & j & 0 \end{bmatrix} \left(-\frac{1}{\sqrt{2}} \right)$$

Anello ibrido



Si ha: $S_{12} = S_{34}, S_{32} = S_{14}, S_{33} = S_{11}, S_{22} = S_{44}$

Voglio calcolare $S_{11}, S_{21}, S_{31}, S_{41}$, ecc.

$$\underline{\underline{a}} = [a_1^e \ a_1^o] = a_0 \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}; \quad \underline{\underline{a}}^{e,o} = \begin{bmatrix} a_1^{e,o} \\ a_3^{e,o} \end{bmatrix}$$

(alimento per simmetria solo ① e ③ con modi pari e dispari);

$$\begin{cases} b_1 = S_{11} a_1 + S_{13} a_3 \\ b_2 = S_{12} a_1 + S_{14} a_3 \\ b_3 = S_{13} a_1 + S_{11} a_3 \\ b_4 = S_{14} a_1 + S_{12} a_3 \end{cases} \Rightarrow \begin{bmatrix} b_1 \\ b_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} S_{11} & S_{13} \\ S_{13} & S_{11} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} b_2 \\ b_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} S_{12} & S_{14} \\ S_{14} & S_{12} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_3 \end{bmatrix}$$

$$\underline{\underline{S}} = \underline{\underline{b}} \underline{\underline{a}}^{-1}; \quad \underline{\underline{a}}^{-1} = \frac{1}{2a_0} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$\hookrightarrow \begin{bmatrix} S_{11} & S_{13} \\ S_{13} & S_{11} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1^e & b_1^o \\ b_3^e & b_3^o \end{bmatrix} \frac{1}{2a_0} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1^e + b_1^o & b_1^e - b_1^o \\ b_3^e + b_3^o & b_3^e - b_3^o \end{bmatrix} \frac{1}{2a_0} \rightarrow$$

$$S_{11} = \frac{1}{2a_0} [b_1^e + b_1^o]$$

$$S_{13} = \frac{1}{2a_0} [b_1^e - b_1^o]$$

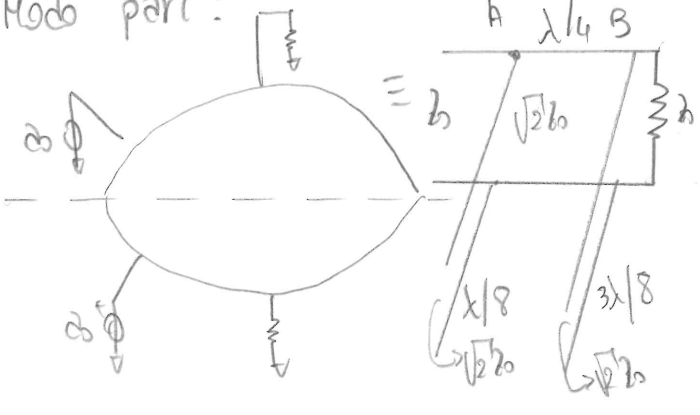
Allo stesso modo:

$$\begin{bmatrix} S_{12} & S_{14} \\ S_{14} & S_{12} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_2^e & b_2^o \\ b_4^e & b_4^o \end{bmatrix} \frac{1}{2a_0} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_2^e + b_2^o & b_2^e - b_2^o \\ b_4^e + b_4^o & b_4^e - b_4^o \end{bmatrix} \frac{1}{2a_0} \rightarrow$$

$$S_{12} = \frac{1}{2a_0} [b_2^e + b_2^o]$$

$$S_{14} = \frac{1}{2a_0} [b_2^e - b_2^o]$$

Modo pari:



Modo dispari:

